Composition no 3, une correction

Exercice

Partie I - Préliminaires

1. Soit x > 0.

 $t\mapsto f(x,t)$ est continue (par morceaux) sur \mathbb{R}_+^* par opérations sur les fonctions usuelles.

Pour tout t > 0, $|\sin(t)| \le |t|$, donc $|f(x,t)| = \left|\frac{\sin(t)}{t}e^{-xt}\right| \le e^{-xt}$. Or $t \mapsto e^{-xt}$ est intégrable sur \mathbb{R}_+^* (car x > 0), donc, par comparaison, $t \mapsto f(x,t)$ est intégrable sur \mathbb{R}_{+}^{*} .

2. • Posons pour t > 0 réel : $u'(t) = \sin(t)$, $u(t) = 1 - \cos(t)$, $v(t) = \frac{1}{t}$, $v'(t) = -\frac{1}{t^2}$. Les fonctions u et v sont de classe C^1 sur \mathbb{R}_+^* et on a :

$$u(t)v(t) = \frac{1 - \cos(t)}{t} = \frac{1 - (1 - t^2/2 + o(t^2))}{t} = \frac{t^2/2 + o(t^2)}{t} = \frac{t}{2} + o(t) \underset{t \to 0}{\to} 0$$

$$= \underbrace{\frac{1 - \cos(t)}{t}}_{t \to +\infty} \xrightarrow[t \to +\infty]{} 0.$$

Une intégration par partie donne, $I=\int_0^{+\infty}u'(t)v(t)\,\mathrm{d}t$ et $\int_0^{+\infty}u(t)v'(t)\,\mathrm{d}t=-\int_0^{+\infty}\frac{1-\cos(t)}{t^2}\,\mathrm{d}t$ sont de même nature, donc l'intégrale impropre I converge si et seulement si l'intégrale impropre $\int_0^{+\infty} \frac{1 - \cos(t)}{t^2} dt \text{ converge.}$

• $t \mapsto \frac{1-\cos(t)}{t^2}$ est continue (par morceaux) sur \mathbb{R}_+^* . • $t \mapsto \frac{1-\cos(t)}{t^2} = \frac{1-\cos(t)}{t^2} = \frac{1-(1-t^2/2+o(t^2)}{t^2} = \frac{t^2/2+o(t^2)}{t^2} = \frac{1}{2} + o(1) \xrightarrow[t\to 0]{} 1/2$, donc $t \mapsto \frac{1-\cos(t)}{t^2}$ est prolon-

geable par continuité en 0, donc intégrable sur]0,1]

$$\frac{1-\cos(t)}{t^2} = \frac{O(1)}{t^2} = O\left(\frac{1}{t^2}\right).$$

Or $t\mapsto \frac{1}{t^2}$ est intégrable sur $[1,+\infty[$ (Riemann et 2>1), donc, par comparaison, $t\mapsto \frac{1-\cos(t)}{t^2}$ est intégrable sur $[1, +\infty[$.

 $t \mapsto \frac{1-\cos(t)}{t^2}$ est donc intégrable sur \mathbb{R}_+^* , donc, en particulier, $\int_0^{+\infty} \frac{1-\cos(t)}{t^2} dt$ converge, donc, d'après le premier point de cette question, l'intégrale impropre I converge

3. Soit $x \ge 0$.

 $t \mapsto u(x,t)$ est dérivable sur \mathbb{R}_+^* et, pour tout t > 0,

$$\begin{split} \frac{\partial u}{\partial t}(x,t) &= -\frac{x\cos(t) - \sin(t)}{1 + x^2} \mathrm{e}^{-xt} - \frac{x\sin(t) + \cos(t)}{1 + x^2} \times (-x) \mathrm{e}^{-xt} \\ &= \frac{-x\cos(t) + \sin(t) + x^2\sin(t) + x\cos(t)}{1 + x^2} \mathrm{e}^{-xt} \\ &= \frac{(1 + x^2)\sin(t)}{1 + x^2} \mathrm{e}^{-xt} = \sin(t) \mathrm{e}^{-xt}, \end{split}$$

donc $t \mapsto u(x,t)$ est bien une primitive de la fonction $t \mapsto \sin(t)e^{-xt}$ sur \mathbb{R}_+^* .

Partie II - Calcul de F sur $]0, +\infty[$

4. • Soit x > 0.

Pour tout t > 0, $|f(x,t)| = \left| \frac{\sin(t)}{t} e^{-xt} \right| \le e^{-xt}$.

D'où, par l'inégalité triangulaire généralisée et par positivité de l'intégrale convergente (avec " $0 \le +\infty$ "), on a :

$$|F(x)| = \left| \int_0^{+\infty} f(x,t) \, \mathrm{d}t \right| \leqslant \int_0^{+\infty} |f(x,t)| \, \mathrm{d}t \leqslant \int_0^{+\infty} \mathrm{e}^{-xt} \, \mathrm{d}t = \frac{1}{x}.$$

• Or $\lim_{x\to+\infty}\frac{1}{x}=0$, donc, d'après le théorème des gendarmes,

$$\lim_{x \to +\infty} F(x) = 0.$$

5. Soit a > 0.

- Pour tout $x \in [a, +\infty[$, $t \mapsto f(x, t)$ est intégrable sur \mathbb{R}_+^* (d'après la question 1 avec $x \ge a > 0$).
- Pour tout t > 0, $x \mapsto f(x,t)$ est continue sur $]0, +\infty[$.
- Pour tout $x \ge a$, pour tout t > 0,

$$|f(x,t)| = \left|\frac{\sin(t)}{t}e^{-xt}\right| \le e^{-xt} \le e^{-at} = \varphi(t),$$

où φ est intégrable sur \mathbb{R}_+^* (car a > 0).

Avec les points précédents, le théorème de continuité des intégrales à paramètres, s'applique :

$$F: x \mapsto \int_0^{+\infty} f(x,t) \, \mathrm{d}t$$

est continue sur $[a, +\infty[$.

Ceci étant valable quelque soit le choix de a > 0, F est continue sur $]0, +\infty[$.

6. • Soit a > 0.

- Pour tout $x \in [a, +\infty[$, $t \mapsto f(x, t)$ est intégrable sur \mathbb{R}_+^* (d'après la question 1 avec $x \ge a > 0$).
- Pour tout t > 0, $x \mapsto f(x,t)$ est de classe \mathcal{C}^1 sur $[a, +\infty[$ (constante fois une exponentielle) et, pour tout $x \geqslant a$,

$$t \mapsto \frac{\partial f}{\partial x}(x,t) = -\sin(t)e^{-xt}$$

est continue (par morceaux) sur \mathbb{R}_{+}^{*} .

— Pour tout $x \ge a$, pour tout t > 0,

$$\left| \frac{\partial f}{\partial x}(x,t) \right| = \left| -\sin(t)e^{-xt} \right| \leqslant e^{-xt} \leqslant e^{-at} = \varphi(t),$$

où φ est intégrable sur \mathbb{R}_+^* (car a > 0).

Avec les points précédents, le théorème de dérivation des intégrales à paramètres s'applique. L'application $F: x \mapsto \int_0^{+\infty} f(x,t) \, \mathrm{d}t$ est de classe \mathcal{C}^1 sur $[a,+\infty[$ et, pour tout $x \geqslant a$,

$$F'(x) = \int_0^{+\infty} \frac{\partial f}{\partial x}(x,t) dt = -\int_0^{+\infty} \sin(t) e^{-xt} dt.$$

Comme F est dérivable sur $[a, +\infty[$ pour tout a > 0, la fonction F est de classe C^1 sur $\bigcup_{a>0}[a, +\infty[$ = $]0, +\infty[$ et, pour tout x > 0,

$$F'(x) = -\int_0^{+\infty} \sin(t)e^{-xt} dt = -\left[u(x,t)\right]_0^{+\infty} = -\frac{1}{1+x^2}$$

• Ainsi il existe $K \in \mathbb{R}$ tel que, pour tout x > 0, $F(x) = -\arctan(x) + K$. Enfin, on a $F(x) \underset{x \to +\infty}{\longrightarrow} 0$, donc $K = \frac{\pi}{2}$.

Conclusion. Pour tout x > 0, $F(x) = \frac{\pi}{2} - \arctan(x)$.

Partie III - Conclusion

- 7. Pour tout $t \in]0,1], x \mapsto f(x,t)$ est continue sur [0,1].
 - Pour tout $x \in [0,1]$, $t \mapsto f(x,t)$ est continue (par morceaux) sur [0,1].
 - Pour tout $t \in]0,1]$, pour tout $x \in [0,1]$,

$$|f(x,t)| = \left|\frac{\sin(t)}{t}e^{-xt}\right| \le e^{-xt} \le 1 = \varphi(t),$$

où φ est intégrable sur [0,1] (constante sur un intervalle borné).

D'où, d'après le théorème de continuité des intégrales à paramètre, $F_1: x \mapsto \int_0^1 f(x,t) dt$ est continue sur [0, 1].

- 8. Soit $x \in [0, 1]$.
 - Pour tout $t \ge 1$,

$$\frac{u(x,t)}{t^2} = \frac{1}{t^2} \times \left(-\frac{x\sin(t) + \cos(t)}{1 + x^2} e^{-xt} \right) = \frac{1}{t^2} \times \mathop{O}_{t \to +\infty}(1) = \mathop{O}_{t \to +\infty}\left(\frac{1}{t^2}\right).$$

Or $t\mapsto \frac{1}{t^2}$ est intégrable sur $[1,+\infty[$ (Riemann et 2>1), donc, par comparaison, $t\mapsto \frac{u(x,t)}{t^2}$ est intégrable sur $[1, +\infty[$, donc, en particulier, $\int_{1}^{+\infty} \frac{u(x,t)}{t^2} dt$ converge.

• Posons $w'(t) = \sin(t)e^{-xt}$, w(t) = u(x,t), $v(t) = \frac{1}{t}$, $v'(t) = -\frac{1}{t^2}$. w et v sont de classe \mathcal{C}^1 sur $[1, +\infty[$.

$$u(t)v(t) = u(x,t) = 0$$
 $(\frac{1}{2}) \rightarrow 0$

$$w(t)v(t) = \frac{u(x,t)}{t} = O_{t \to +\infty} \left(\frac{1}{t}\right) \underset{t \to +\infty}{\to} 0$$

$$w(t)v(t) = \frac{u(x,t)}{t} = O_{t \to +\infty} \left(\frac{1}{t}\right) \xrightarrow{t \to +\infty} 0.$$

$$\int_{1}^{+\infty} w(t)v'(t) dt = -\int_{1}^{+\infty} \frac{u(x,t)}{t^{2}} dt \text{ converge d'après le premier point.}$$

D'où, par intégration par parties, $\int_{1}^{+\infty} f(x,t) dt = \int_{1}^{+\infty} w'(t)v(t) dt$ converge (mais on le savait déjà) et

$$F_2(x) = \int_1^{+\infty} u'(t)v(t) dt = \left[\frac{u(x,t)}{t}\right]_1^{+\infty} + \int_1^{+\infty} \frac{u(x,t)}{t^2} dt$$
$$= \frac{x\sin(1) + \cos(1)}{1 + x^2} e^{-x} + \int_1^{+\infty} \frac{u(x,t)}{t^2} dt.$$

- 9. De plus, $x \mapsto \frac{x \sin(1) + \cos(1)}{1 + x^2} e^{-x}$ est continue sur [0, 1] (par opérations sur les fonctions usuelles)

 - Pour tout $x \in [0,1]$, $t \mapsto \frac{u(x,t)}{t^2}$ est continue (par morceaux) sur $[1,+\infty[$.

 Pour tout $t \geqslant 1$, $x \mapsto \frac{u(x,t)}{t^2}$ est continue sur [0,1].

 Pour tout $x \in [0,1]$, pour tout $t \geqslant 1$,

$$\left| \frac{u(x,t)}{t^2} \right| \leqslant \frac{1}{t^2} \frac{x|\sin(t)| + |\cos(t)|}{1 + x^2} e^{-xt} \leqslant \frac{1}{t^2} \frac{1+1}{1} \times 1 = \frac{2}{t^2} = \varphi(t)$$

où φ est intégrable sur $[1, +\infty[$ (Riemann et 2 > 1)).

D'où, d'après le théorème de continuité des intégrales à paramètre, $x \mapsto \int_{1}^{+\infty} \frac{u(x,t)}{t^2} dt$ est continue sur [0, 1].

- , Conclusion. La fonction F_2 est continue sur [0,1] comme somme de fonctions continues.
- 10. D'où, pour tout $x \in [0,1]$, $F(x) = \int_0^{+\infty} f(x,t) dt$ existe (on le savait déjà, cf 1 et 2) et

$$F(x) = \int_0^1 f(x,t) dt + \int_1^{+\infty} f(x,t) dt = F_1(x) + F_2(x),$$

donc $F = F_1 + F_2$, donc F est continue sur [0,1] comme somme de fonctions continues.

 \bullet On a donc, par continuité de F en 0,

$$I = F(0) = \lim_{x \to 0^+} F(x) = \lim_{x \to 0^+} \frac{\pi}{2} - \arctan(x) = \frac{\pi}{2}.$$

Problème

Partie I - Quelques exemples

- 1. a) Soit $A \in M_n(\mathbb{K})$.
 - Si A est diagonalisable , par unicité , la décomposition de Dunford de A est $(A, 0_n)$
 - Si A est nilpotente, par unicité, la décomposition de Dunford de A est $(0_n, A)$.
 - b) Une matrice trigonalisable admet un polynôme caractéristique scindé sur $\mathbb K$, donc elle admet une décomposition de Dunford.
 - c) Le couple $\left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}\right)$ n'est pas la décomposition de Dunford de la matrice $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$, car elles ne commutent pas.
- 2. Soit $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$, on a $\chi_A(X) = X^2 + 1$, qui n'est pas scindé sur \mathbb{R} , donc, en supposant que A admette une décomposition de Dunford (D, N) dans $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ on aurait $\chi_D = \chi_A$, ce qui est absurde.
- 3. Ona

$$\chi_A(X) = \begin{vmatrix} X-3 & 0 & -8 \\ -3 & X+1 & -6 \\ 2 & 0 & X+5 \end{vmatrix} \\
= (X+1) \begin{vmatrix} X-3 & -8 \\ 2 & X+5 \end{vmatrix} \\
= (X+1)^3$$

Ainsi A admet une décomposition de Dunford . On sait que $\chi_A = \chi_D$, donc D admet -1 pour unique valeur propre et est diagonalisable, donc $D = -I_3$. De là N = A + I, qui est bien nilpotente d'indice $2 (N^2 = 0_3)$.

- 4. a) Le polynôme X(X-1) est bien annulateur de la matrice A^2 ...
 - b) La matrice A^2 admet un polynôme annulateur scindé a racines simples donc elle est diagonalisable .

Posons $N = A - A^2$. On a alors $N^2 = A^2 (A - I_n)^2 = 0$ donc N est nilpotente. Puis les matrices A^2 et N sont des polynômes en A, donc elles commutent.

Par unicité, la décomposition de Dunford de la matrice A est $(A^2, A - A^2)$.

Partie II - Un exemple par deux méthodes

6. a) • Calculons le polynôme caractéristique de A :

$$\chi_A(X) = \begin{vmatrix} X-3 & 1 & -1 \\ -2 & X & -1 \\ -1 & 1 & X-2 \end{vmatrix} \stackrel{=}{\underset{L_1 \leftarrow L_1 - L_2}{=}} \begin{vmatrix} X-1 & 1-X & 0 \\ -2 & X & -1 \\ -1 & 1 & X-2 \end{vmatrix}$$

$$\stackrel{=}{\underset{C_2 \leftarrow C_2 + C_1}{=}} \begin{vmatrix} X-1 & 0 & 0 \\ -2 & X-2 & -1 \\ -1 & 0 & X-2 \end{vmatrix} = (X-1)(X-2)^2$$

• Comme 1 est une valeur propre simple de A, donc dim $\ker(A-I)=1$. Il en résulte que A est diagonalisable si et seulement si $\dim(\ker(A-2I))=2$.

Or on a
$$A-2I=\begin{pmatrix}1&-1&1\\2&-2&1\\1&-1&0\end{pmatrix}$$
 qui est de rang 2 donc $\dim(\ker(A-2I))=1$ ce qui montre que

- b) Si $x \in \ker(u-\mathrm{Id}) \oplus \ker(u-2\mathrm{Id})^2$ alors on a u(x) = x et $(u-2\mathrm{Id})^2(x) = 0$ i.e. $u^2(x) 4u(x) 4x = 0$ ce qui conduit à x 4x + 4x = 0 donc x = 0 et ainsi la somme $\ker(u \mathrm{Id}) + \ker(u 2\mathrm{Id})^2$ est directe.
 - On a dim ker(u Id) = 1. D'après Cayley-Hamilton, on a $\chi_u(u) = 0$ donc

$$(u - 2\mathrm{Id})^2 \circ (u - \mathrm{Id}) = 0$$

et ainsi Im $(u - \mathrm{Id}) \subset \ker(u - 2\mathrm{Id})^2$ donc $\mathrm{rg}(u - \mathrm{Id}) = 2 \leqslant \dim \ker(u - 2\mathrm{Id})^2$ ce qui amène : $\dim \ker(u - \mathrm{Id}) + \dim \ker(u - 2\mathrm{Id})^2 \geqslant 3$.

Ainsi dim $\ker(u - \mathrm{Id}) + \dim \ker(u - 2\mathrm{Id})^2 = 3.$

Conclusion. On a la somme directe : $\mathbb{R}^3 = \ker(u - \mathrm{Id}) \oplus \ker(u - 2\mathrm{Id})^2$.

- 7. a) On a $A I = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$. Comme les deux dernières colonnes sont opposées, et comme $\ker(u \operatorname{Id})$ est de dimension 1, on a $\ker(u \operatorname{Id}) = \operatorname{vect}((0, 1, 1))$. On pose $e_1 = (0, 1, 1)$.
 - On a $A 2I = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2 & -2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ de rang 2 et ses deux premières colonnes sont opposées donc $\ker(u 2\operatorname{Id}) = \operatorname{vect} \begin{pmatrix} (1 & 1 & 0) \end{pmatrix}$. On pose $e_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.
 - On a $(A-2I_3)^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ dont le noyau est de dimension 2 (question précédente ou

rang 1). Si C_1, C_2, C_3 désignent les colonnes de $(A - 2I_3)^2$ on a $C_1 = -C_2$ et $C_3 = 0$ donc les vecteurs e_2 et $e_3 = (0, 0, 1)$, qui ne sont pas proportionnels forment une base de $\ker (u - 2id)^2$. Ainsi, comme $\mathbb{R}^3 = \ker(u - \mathrm{Id}) \oplus \ker(u - 2\mathrm{Id})^2$, (e_1, e_2, e_3) est une base de \mathbb{R}^3 qui vérifie les conditions imposées.

b) On a
$$u(e_1)=e_1$$
, $u(e_2)=2e_2$ et $u(e_3)=\begin{pmatrix} 1\\1\\2 \end{pmatrix}=e_2+2e_3$. Ce qui donne $B=\begin{pmatrix} 1&0&0\\0&2&1\\0&0&2 \end{pmatrix}$

8. • Posons
$$D_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$
 et $N_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

On vérifie que : $B = D_1 + N_1$, $D_1.N_1 = N_1.D_1$ et $N_1^2 = 0_3$. Donc (D_1, N_1) est la décomposition de Dunford de la matrice B.

• Puis
$$A$$
 et B sont semblables, $A = P.B.P^{-1}$ avec $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$.

La décomposition de Dunford de la matrice A est donc (D, N) avec $D = PD_1P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$

et

$$N = PN_1P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

9. Par identification on trouve : $\frac{1}{(X-1)(X-2)^2} = \frac{1}{X-1} + \frac{3-X}{(X-2)^2}$ On multiplie par $(X-1)(X-2)^2$ pour obtenir :

$$1 = (X - 2)^2 - (3 - X)(X - 1)$$

et on prend U = X - 3 et V = 1.

10. a) La relation $(X - 1)U(X) + (X - 2)^2V(X) = 1$ donne

$$U(u) \circ (u - \mathrm{id}) + V(u) \circ (u - 2\mathrm{id})^2 = \mathrm{id}$$

Ainsi p(x) + q(x) = x pour tout x de \mathbb{R}^3 .

- b) D'après la question 6b on a $\mathbb{R}^3 = \ker(u \mathrm{id}) \oplus \ker(u 2\mathrm{id})^2$. Soit $x \in \mathbb{R}^3$, il existe deux vecteurs uniques : $x_1 \in \ker(u \mathrm{id})$ et $x_2 \in \ker(u 2\mathrm{id})^2$ tels que $x = x_1 + x_2$. On a $q(x_1) = U(u) ((u \mathrm{id})(x_1)) = 0$ donc $p(x_1) = x_1$ et $p(x_2) = 0$, de même on a $p(x_2) = x_2$ et $p(x_1) = 0$. Ainsi p est la projection sur sur $\ker(u \mathrm{Id})$ parallèlement à $\ker(u \mathrm{Id})^2$ et $p(x_1) = 0$ est la projection sur $\ker(u \mathrm{Id})^2$ parallèlement à $\ker(u \mathrm{Id})$.
- 11. a) On a $d(e_1) = p(e_1) + 2q(e_1) = e_1$, $d(e_2) = 2e_2$ et $d(e_3) = 2e_3$, donc la matrice de d dans la base (e_1, e_2, e_3) est :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

b) D'après la question ci-dessus, d est diagonalisable. De plus d est un polynôme en u car p et q le sont.

Posons n = u - d. La matrice de n dans la base (e_1, e_2, e_3) est

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

donc n est nilpotente. Puis d et n commutent car ce sont des polynômes en u.

Notons N et D les matrices respectives de n et u dans la base canonique de \mathbb{R}^3 . Alors (D, N) est la décomposition de Dunford de la matrice A.

Comme d = p + 2q = Id + q on a:

$$d = \operatorname{Id} + U(u) \circ (u - \operatorname{Id})$$
$$= \operatorname{Id} + (u - 3\operatorname{Id}) \circ (u - \operatorname{Id})$$
$$= u^{2} - 4u + 4\operatorname{Id}$$

Comme $n = u - d = -u^2 + 5u - 4$ Id, il vient :

$$D = A^2 - 4A + 4I_3$$
 et $N = -A^2 + 5A - 4I_3$

Partie III - Une preuve de l'unicité de la décomposition

- 12. a) L'endomorphisme v commute avec u, donc avec $u \lambda_i id$, on en déduit que $E_{\lambda_i}(u) = \ker(u \lambda_i id)$ est stable par v.
 - b) Pour tout $1 \leq i \leq p$, on note v_i l'endomorphisme induit par v sur $E_{\lambda_i}(u)$. Comme v est diagonalisable, chaque v_i est diagonalisable. Soit β_i une base de $E_{\lambda_i}(u)$ formée de vecteurs propres de v_i (qui sont aussi et des vecteurs propres de v).

Comme u est diagonalisable, on a $E = \bigoplus_{i=1}^{p} E_{\lambda_i}(u)$, donc $\beta = rec(\beta_1, \dots, \beta_p)$ est une base de E formée de vecteurs propres de u et de v: c'est une base commune de diagonalisation pour u et v.

- 13. Soient u et v les endomorphismes canoniquement associés, respectivement, à A et B, donc ils sont diagonalisables et commutent. Il existe donc une base commune de diagonalisation pour u et v. Dans cette base u-v est diagonalisable. Ce qui montrer que la matrice A-B est diagonalisable.
- 14. Appelons p et q les indices de nilportence respectifs de A et B. Comme A et B commutent on peut utiliser le ninôme de Newton :

$$(A-B)^{p+q} = \sum_{k=0}^{p+q} {p+q \choose k} A^k (-B)^{p+q-k}$$

Mais pour $k \ge p$ on a $A^k = 0_n$ et pour k < p alors p + q - k > q donc $B^{p+q-k} = 0_n$. Ainsi $(A - B)^{p+q} = 0_n$ donc A - B est nilpotente.

- 15. Supposons que $A \in M_n(\mathbb{K})$ est à la fois diagonalisable et nilpotente. Alors A est semblable à une matrice diagonale D, qui est aussi nilpotente, donc $D = 0_n$ et $A = 0_n$.
- 16. On suppose que les couples (D, N) et (D', N') vérifient les conditions (1), (2), (3), (4) et que D, N, D' et N sont des polynômes en A.

On a : D + N = D + N' donc D - D' = N' - N. Or D commute avec D' et N commute avec N' (polynômes en A), donc D - D' est diagonalisable (d'après la question 13) et nilpotente(d'après la question 14). La question 15 donne D = D' d'où N' = N.

Partie IV - Non continuité de l'application $A\mapsto D$

18. a) \mathcal{D} n'est pas stable par addition :

n=2, soit $A=\begin{pmatrix}1&0\\0&2\end{pmatrix}$ et $B=\begin{pmatrix}-1&1\\0&-2\end{pmatrix}$, elles sont diagonalisables mais A+B ne l'est pas car elle est nilpotente et non nulle.

Dans le cas général on prend deux matrices par blocs : $\begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} B & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

- b) Si P est une matrice inversible de $M_n(\mathbb{C})$, l'application $M \mapsto PMP^{-1}$ est linéaire en dimension finie donc elle est continue.
- 19. Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ montrons que M est limite d'une suite d'éléments de \mathcal{D} . Le polynôme caractéristique de M est scindé dans \mathbb{C} , donc M est trigonalisable. Ainsi il existe P matrice inversible et T une matrice triangulaire telles que $M = PTP^{-1}$ et la diagonale de T est constituée des valeurs propres $\lambda_1, \ldots, \lambda_n$ de M.
 - Fixons momentanément $k \in \mathbb{N}$. On pose :

$$T_k = T + \operatorname{diag}\left(\frac{1}{2^k}, \frac{2}{2^k}, \dots, \frac{n}{2^k}\right).$$

7

On va montrer qu'il existe $k_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tout entier $k \ge k_0$ la matrice T_k est diagonalisable. Les valeurs propres de T_k sont $\left(\lambda_1 + \frac{1}{2^k}, \lambda_2 + \frac{2}{2^k}, \dots, \lambda_n + \frac{1}{2^k}\right)$.

Soit maintenant $(i, j) \in \{1, ..., n\}^2$ avec $i \neq j$.

- Si $\lambda_i = \lambda_j$ alors $\lambda_i + \frac{i}{2^k} \neq \lambda_j + \frac{j}{2^k}$.
- Si $\lambda_i \neq \lambda_j$ et $\lambda_i + \frac{i}{2^k} = \lambda_j + \frac{j}{2^k}$, alors : $|\lambda_i \lambda_j| = \frac{|i-j|}{2^k} \leqslant \frac{n}{2^k}$. Comme $\frac{1}{2^k} \xrightarrow[]{} +\infty$ 0, il existe $k_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tout $k \geqslant k_0$ on ait :

$$\frac{1}{2^k} \leqslant \min \left\{ |\lambda_{\ell} - \lambda_m| \mid (\ell, m) \in \{1, \dots, n\}^2 \text{ et } \lambda_{\ell} \neq \lambda_m \right\}.$$

Ainsi, pour $k \ge k_0$ on $a : \lambda_i + \frac{i}{k} \ne \lambda_j + \frac{j}{k}$.

Ainsi pour $k \ge k_0$, la matrice T_k admet n valeurs propres distinctes : elle est diagonalisable, et PT_kP^{-1} aussi.

• Enfin on a $T_k \xrightarrow[k \to +\infty]{} T$.

Comme l'application $A \mapsto PAP^{-1}$ est continue, il vient :

$$PT_kP^{-1} \underset{k \to +\infty}{\longrightarrow} PTP^{-1} = A.$$

Conclusion. \mathcal{D} est dense dans $M_n(\mathbb{C})$.

- 20. On suppose que (D, N) est la décomposition de Dunford de A, de sorte que $\varphi(A) = D$.
 - Si $A \in \mathcal{D}$ alors (D, N) = (A, 0) donc $\varphi(A) = A$ et φ est l'application identité sur \mathcal{D} .
 - Supposons que φ soit continue. Soit A une matrice non diagonalisable. On sait que \mathcal{D} est dense dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ (19) donc il existe une suite (M_k) de matrices diagonalisables qui converge vers A. On a alors, par continuité de φ :

$$\underbrace{\varphi(M_k)} = M_k \xrightarrow[k \to +\infty]{} \varphi(A).$$

Par unicité de la limite, il vient $\varphi(A) = A$ donc la matrice A est diagonalisable, ce qui absurde.

Conclusion. L'application φ n'est pas continue.

FIN DE LA CORRECTION